

# Inhaltsverzeichnis

<b>Einleitung</b> .....	11
<hr/>	
<b>Teil I Einführung und Einrichtung einer Entwicklungsumgebung</b>	17
<hr/>	
<b>I Embedded Linux</b> .....	19
I.1 Desktop-Betriebssysteme .....	19
I.2 Bare-Metal vs. Betriebssystem .....	20
I.2.I Mikroprozessoren vs. Mikrocontroller .....	21
I.3 Embedded Betriebssysteme .....	22
I.4 Die Architektur von Linux .....	23
I.4.I Erläuterungen .....	23
I.5 Beliebte Linux-Distributionen .....	27
I.6 Linux installieren .....	29
I.6.I Parallele Installation von Linux Mint zum vorhandenen Betriebssystem .....	30
I.6.2 Installation von Linux Mint in VirtualBox .....	32
I.7 Erfahrungen Linux Mint + VirtualBox .....	39
I.7.I Größe der virtuellen Festplatte ändern .....	39
I.7.2 Zielpartition für VirtualBox festlegen .....	40
I.7.3 Umziehen der virtuellen Maschine .....	40
I.7.4 Nicht genügend Arbeitsspeicher .....	42
I.8 Weiterführende Literatur .....	42
<b>2 Netzwerkanbindung</b> .....	43
2.1 Datenaustausch zwischen Host und Embedded System .....	43
2.1.I Samba .....	43
2.1.2 FileZilla .....	52
2.1.3 Daten austauschen mit scp .....	55
2.2 Verzeichnisstruktur von Linux/Raspbian .....	59
2.2.I /bin .....	61
2.2.2 /boot .....	61
2.2.3 /dev .....	62
2.2.4 /etc .....	63
2.2.5 /home .....	63
2.2.6 /lib .....	64
2.2.7 /lost+found .....	64
2.2.8 /media .....	64
2.2.9 /mnt .....	65
2.2.10 /opt .....	65

2.2.II	/proc .....	65
2.2.I2	/root .....	66
2.2.I3	/run .....	66
2.2.I4	/sbin .....	66
2.2.I5	/selinux .....	66
2.2.I6	/srv .....	67
2.2.I7	/sys .....	67
2.2.I8	/tmp .....	67
2.2.I9	/usr .....	67
2.2.I0	/var .....	67
2.3	Neue Benutzer und Gruppen einrichten .....	67
2.3.1	Einen User hinzufügen bzw. entfernen .....	68
2.3.2	Gruppen hinzufügen bzw. entfernen .....	68
2.4	Weiterführende Literatur .....	69
<b>3</b>	<b>Shell-Programmierung</b> .....	71
3.1	Erste Schritte .....	72
3.1.1	Die Kommandos »man« und »info« .....	72
3.2	Geschichte der Shells .....	73
3.3	Die Bourne-again-Shell – bash .....	73
3.3.1	Ein- und Ausgabeumleitung .....	74
3.3.2	Shell-Variablen .....	78
3.3.3	Kommentare .....	85
3.3.4	Systemkommandos in Shellscripts .....	85
3.3.5	Mehrere Kommandos in einer Zeile .....	87
3.3.6	Bedingungen/Vergleiche .....	88
3.3.7	Funktionen in Shellscripts .....	92
3.3.8	Schleifen .....	102
3.3.9	Professionelle Übergabe von Argumenten .....	106
3.3.10	Einschränkungen bei Shellscripts .....	111
3.4	Weiterführende Literatur .....	112
<b>4</b>	<b>Cross-Toolchains</b> .....	113
4.1	Cross-Toolchains für Raspberry Pi B+ .....	113
4.1.1	Toolchain und IDE für Windows .....	115
4.1.2	Toolchain und IDE für Linux (Mint) .....	116
4.1.3	Toolchain und IDE für Mac OS X .....	118
4.2	Die Bibliothek wiringPi .....	118
4.2.1	Herunterladen von wiringPi .....	119
4.2.2	wiringPi »bauen« .....	120
4.2.3	Funktionen in wiringPi .....	121
4.2.4	Weitere Informationen zu wiringPi .....	121
4.2.5	Anschlussbelegung des Raspberry Pi B+ .....	122
4.3	Konfiguration von Code::Blocks .....	123
4.3.1	Auswahl des Compilers .....	124
4.3.2	Einstellen der Compiler-Optionen .....	124
4.3.3	Bibliothek(en) hinzufügen .....	125
4.3.4	Erweitern des Suchpfades .....	126

4.3.5	Toolchain executables . . . . .	127
4.3.6	Testen der Toolchain . . . . .	128
4.4	crosstool-ng . . . . .	134
4.4.1	Vorarbeiten . . . . .	135
4.4.2	Erstellen und installieren von crosstool-ng . . . . .	136
4.4.3	Toolchain konfigurieren . . . . .	137
4.5	Weiterführende Literatur . . . . .	141
<b>Teil II</b>	<b>Techniken zur Programmierung von Kernel und rootfs</b>	<b>143</b>
5	<b>Raspbian – der Kernel</b> . . . . .	145
5.1	Überblick . . . . .	146
5.1.1	Einmalig durchzuführende Schritte . . . . .	146
5.1.2	Zu wiederholende Schritte . . . . .	146
5.2	Kernel erzeugen – detaillierte Anleitung . . . . .	147
5.2.1	Einmalig durchzuführende Schritte – Details . . . . .	147
5.2.2	Zu wiederholende Schritte . . . . .	150
5.3	Das Shellscript mkrpi . . . . .	166
5.3.1	mkrpi – das Listing zum Shellscript . . . . .	167
5.3.2	Funktion und Anwendung von mkrpi . . . . .	175
5.4	Weiterführende Literatur . . . . .	180
6	<b>Das root-Dateisystem – rootfs</b> . . . . .	181
6.1	rootfs erzeugen . . . . .	182
6.1.1	Benötigte Software . . . . .	183
6.1.2	Die nächsten Schritte . . . . .	185
6.1.3	Imagedatei erzeugen . . . . .	198
6.1.4	Schreiben der Boot-Partition . . . . .	203
6.1.5	Schreiben des root-Dateisystems . . . . .	205
6.1.6	Das Ende naht . . . . .	206
6.2	Alternative Methode . . . . .	207
6.2.1	Beschaffung und Anwendung von Buildroot . . . . .	208
6.3	Weiterführende Literatur . . . . .	215
7	<b>Der Bootprozess</b> . . . . .	217
7.1	Bare-Metal-Systeme . . . . .	217
7.2	Geräte mit Betriebssystem . . . . .	218
7.2.1	Der Bootprozess des Raspberry Pi . . . . .	218
7.2.2	Der Bootprozess beim BeagleBone Black BBB . . . . .	219
7.2.3	Der Bootprozess beim Cubieboard . . . . .	219
7.3	Allgemeine Beschreibung des Bootvorgangs . . . . .	220
7.3.1	Bootloader . . . . .	220
7.3.2	Die Aufgabe von Bootloadern . . . . .	221
7.4	Das U-Boot und der Raspberry Pi . . . . .	224
7.4.1	Sourcecode von »Das U-Boot« . . . . .	224
7.5	Weiterführende Literatur . . . . .	241

**Teil III Grundlagen der Treiberentwicklung**

243

<b>8</b>	<b>Treiber und Module I</b>	245
8.1	Auffrischung	246
8.2	»Normale« Dateien und Gerätedateien	247
8.2.1	Schnittstellen zwischen User Space und Kernel	248
8.2.2	Schnittstellen zwischen Kernel und Hardware	249
8.2.3	Wichtige Programme im User Space	251
8.3	Weitere Voraussetzungen	255
8.4	Das erste Kernelmodul	256
8.4.1	Quelltext des Moduls und Makefile	257
8.4.2	Kompilieren des Moduls	258
8.4.3	Modul testen	258
8.4.4	Details zu nix.c/nix.ko	261
8.4.5	kbuild	261
8.5	Ein weiteres einfaches Kernelmodul	263
8.5.1	Der Sourcecode	263
8.5.2	Log-Level	265
8.5.3	Kernelmodul ausprobieren	265
8.6	Moderne Variante von hellodriver	266
8.6.1	Moderne Variante des hellodriver-Moduls	267
8.7	Ende der Einführung	268
8.8	Weiterführende Literatur	269
<b>9</b>	<b>Treiber und Module II</b>	271
9.1	Auf dem Weg zu einem richtigen Gerät	271
9.1.1	Funktionen, Makros, Datentypen	271
9.1.2	Der Sourcecode	279
9.2	Weiterführende Literatur	290
<b>10</b>	<b>Treiber und Module III</b>	291
10.1	Checkliste für die Treiberentwicklung	291
10.1.1	Headerdateien	291
10.1.2	Die Struktur file_operations	292
10.1.3	Initialisierung eines Treibers/Moduls	293
10.1.4	Entfernen von Treibern/Modulen	295
10.1.5	Funktion mydevice_open	296
10.1.6	Funktion mydevice_close	297
10.1.7	Schreiben und Lesen	298
10.1.8	The End	300
10.1.9	Generelle Erklärung einiger Funktionen	301
10.2	Ansteuerung »echter« Hardware	303
10.2.1	GPIO-Funktionen	304
10.2.2	GPIOs anwenden	306
10.2.3	(Mögliche) Erweiterung des Treibers	310
10.3	Weiterführende Literatur	312

**Teil IV Treiberentwicklung in der Praxis** 313

<b>II</b>	<b>Praxis I</b>	315
II.1	Das serielle Schieberegister SN74HC595	315
<b>I2</b>	<b>Praxis II</b>	329
I2.1	Der Baustein Maxim 7219	329
I2.1.1	Beschreibung des Maxim 7219	330
I2.1.2	Zeitverhalten bei der Ansteuerung	331
I2.1.3	Kaskadieren mehrerer Maxim 7219/7221	332
I2.2	Ansteuerung einer 8 x 8-LED-Matrix	333
I2.2.1	Der Schaltplan	333
I2.3	Die Treibersoftware	335
I2.3.1	Das Makefile	336
I2.3.2	Die Headerdatei max7219.h	337
I2.3.3	Der C-Sourcecode max7219imp.c	338
I2.3.4	Das Testprogramm für den Treiber	346
I2.3.5	Verbesserungsvorschläge	351
I2.4	Ansteuerung von 7-Segment-Anzeigen	352
<b>I3</b>	<b>Praxis III</b>	353
I3.1	Der HD44780 – Aus dem Datenblatt	353
I3.2	Die Hardware	355
I3.3	Die Headerdatei hd44780.h	356
I3.3.1	Einige Erläuterungen	359
I3.4	Der Treiber hd44780.c	361
I3.4.1	Erläuterung des Programms	371
I3.5	Das Testprogramm im User Space	375
I3.6	Weiterführende Literatur	380
<b>A</b>	<b>Literaturverzeichnis</b>	381
A.1	Embedded Systeme, Architektur etc.	381
A.2	VirtualBox	381
A.3	Samba	381
A.4	Shell-Programmierung	381
A.5	Toolchains und Bibliotheken	382
A.6	Bootstrapping, Buildroot etc.	382
A.7	Der Bootprozess	382
A.8	Pointer und Strukturen in C	382
A.9	Das Kernel-Buildsystem und Treiber	382
A.10	Bücher	383
<b>B</b>	<b>Belegung der GPIO-Ports</b>	385
B.1	GPIO-Belegung gemäß wiringPi	385
B.2	GPIO-Belegung gemäß Broadcom	386
<b>C</b>	<b>Safety und Security</b>	387
C.1	Security	387

## Inhaltsverzeichnis

C.2	Safety .....	388
C.2.1	Maßnahmen in der Automobilindustrie.....	388
C.2.2	Umsetzung in der Programmierung .....	389
C.3	Ergänzende Literatur .....	390
<b>D</b>	<b>Kopieren mit scp .....</b>	<b>391</b>
<b>E</b>	<b>Code::Blocks .....</b>	<b>393</b>
E.1	Projekteinstellungen .....	393
E.1.1	Properties .....	394
E.1.2	Build options .....	395
	<b>Stichwortverzeichnis .....</b>	<b>397</b>